

EVO II RTK Series

Precisión y control inigualables



POSICIONAMIENTO A NIVEL DE CENTIMETRO

La serie EVO II RTK integra un módulo RTK completamente nuevo, que proporciona datos de posicionamiento a nivel de centímetros en tiempo real y es compatible con la cinemática de posprocesamiento (PPK). La aeronave puede registrar los datos originales de observación por satélite, los parámetros de exposición de la cámara y otros datos. El sistema de posicionamiento es compatible con la estación base A-RTK y la red RTK, lo que ayuda a lograr una adquisición de datos precisa y estable en entornos operativos complejos.



Sistema de
posicionamiento
de alta precisión
a nivel
centimétrico



Sin necesidad de
puntos de
control en tierra



Evitación de
obstáculos
omnidireccional



Estación base A-
RTK

CAPTURA CADA DETALLE

EVO II Pro RTK tiene un alto rango dinámico y un potente rendimiento con poca luz, lo que permite a los usuarios capturar imágenes claras sin perder información detallada.

Cámara de alta resolución

El sensor CMOS de 1 pulgada junto con una apertura de 20 MP y F / 2.8-F11, le brinda la versatilidad y la capacidad de capturar lo mejor en una variedad de escenarios de misión.

Vídeo Ultra HD de 6K

La lente de ultra alta definición de resolución 6K, compatible con un sensor de 1 pulgada, facilita la obtención de resultados de grabación profesionales.



EVO II Dual 640T RTK

CÁMARAS DOBLES, MEDICIÓN DE TEMPERATURA PRECISA

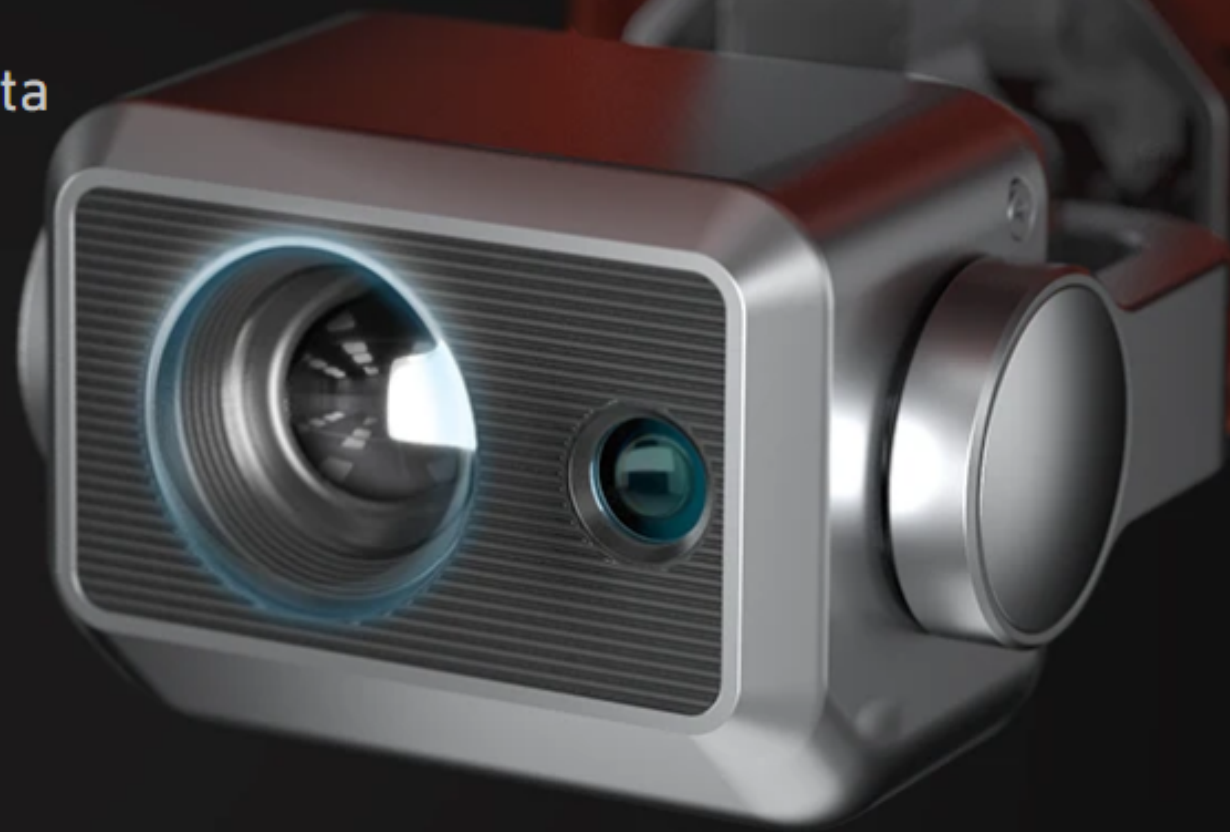
EVO II Dual 640T RTK está equipado con una cámara de imagen térmica de alta resolución y una cámara de luz visible de 8K, lo que le permite capturar imágenes muy detalladas para lograr una visión óptima.

Medición de temperatura precisa

El EVO II Dual 640T RTK puede detectar con precisión fuentes de calor a una distancia de 2 a 5 metros. Aprovechando el algoritmo de compensación de la medición de temperatura por infrarrojos, el 640T RTK puede regular las desviaciones de temperatura dentro de los 3 grados Celsius.

Sensor de imagen térmica de alta resolución

El 640T RTK tiene una distancia focal de 13 mm combinada con un sensor de imagen térmica de 640 * 512 y una cámara visible de ultra alta definición de 8K. Juntos, estos sensores le brindan visión dual para brindarle las imágenes nítidas y claras que necesita para cumplir sus misiones.



EJECUCION DE LA MISION CON INTELIGENCIA AVANZADA

La serie EVO II RTK ofrece a los usuarios una gama completa de funciones y soluciones inteligentes para adaptarse a una variedad de necesidades de misión. Utilizando un control de vuelo avanzado y la última tecnología de inteligencia artificial, la aeronave puede mejorar significativamente los flujos de trabajo de la misión y ayudar a reducir los costos operativos.

PLANIFICACIÓN DE LA MISIÓN



Después de crear una ruta de vuelo, la serie EVO II RTK puede volar en la ruta de vuelo designada de forma autónoma, lo que permite un vuelo suave, seguro y más eficiente.

Misión de Waypoint

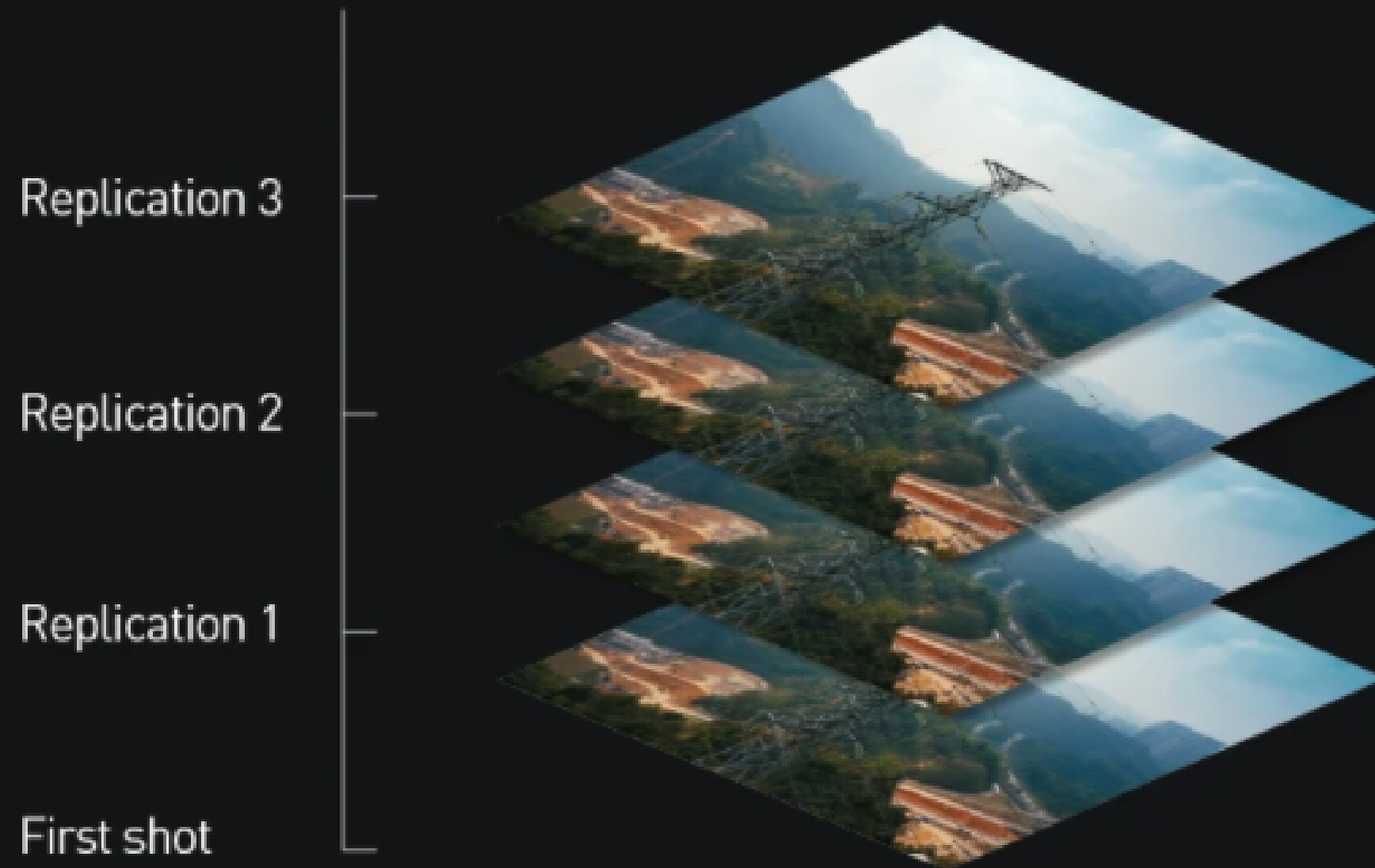
Misión rectángulo

Misión de polígono

Fotografía oblicua

REPLICACIÓN FOTOGRÁFICA

Para misiones de adquisición de datos repetibles, puede registrar las posiciones de disparo anteriores del dron. Todos los movimientos de los cardanes, la cámara y el avión se replicarán, produciendo así un registro completo de toda la misión.

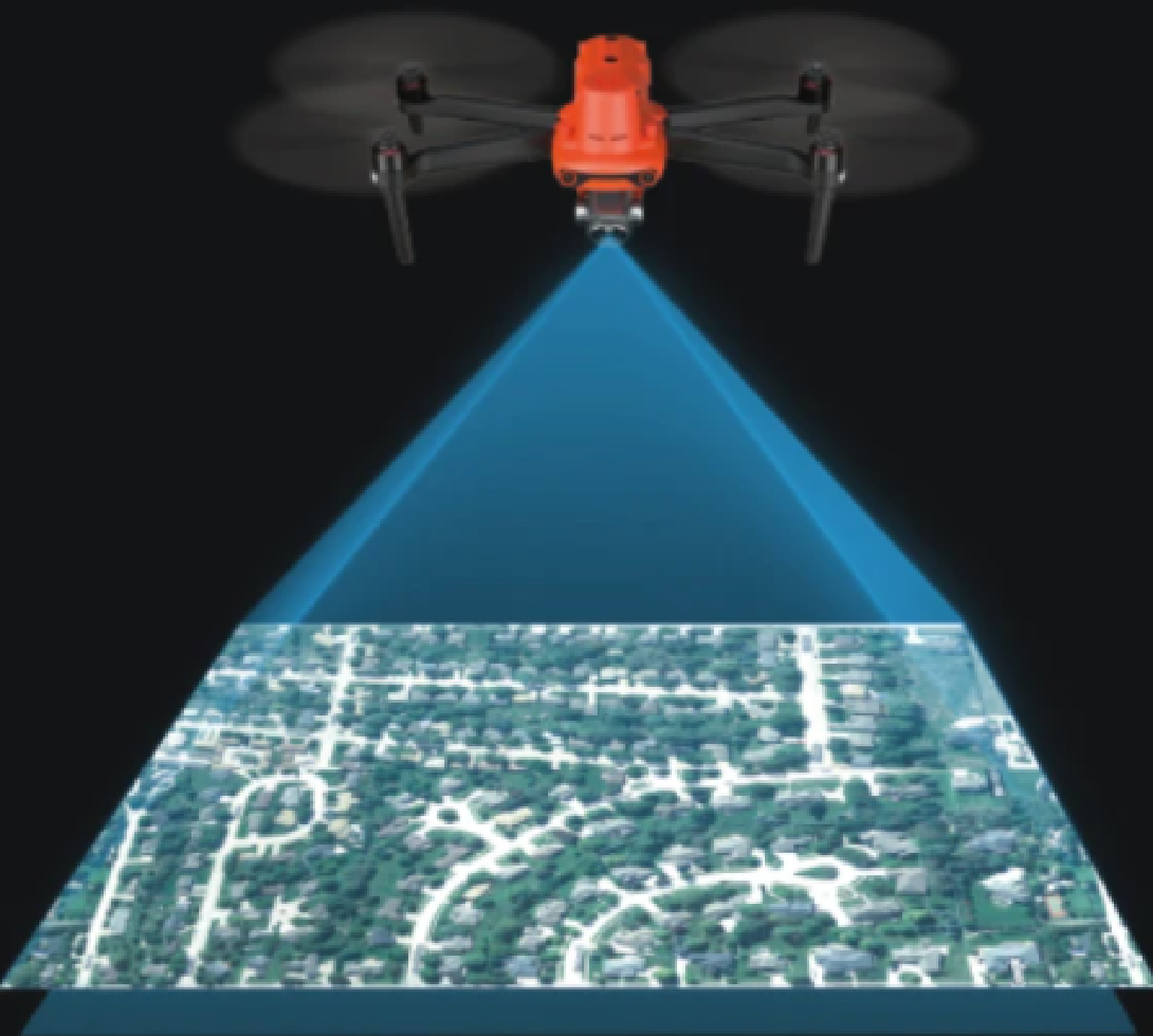


SENSACIÓN OMNIDIRECCIONAL Y EVITACIÓN DE OBSTÁCULOS

La serie EVO II RTK viene incorporada con un sistema de detección de 6 direcciones que proporciona a la aeronave capacidades para evitar obstáculos en todas las direcciones para permitir un vuelo más seguro.



**NO HAY NECESIDAD
DE PUNTOS DE CONTROL DE TIERRA**



La serie EVO II RTK aprovecha un módulo RTK de alta precisión y admite PPK, sincronización de tiempo y no está limitada por enlaces de comunicación y cobertura de red.

Módulo RTK de alta precisión

Apoyar PPK

RTK / PPK

Junto con el avión de la serie EVO II, se encuentra una estación base A-RTK y un servicio de red RTK.



ESTACIÓN BASE GNSS DE ALTA PRECISIÓN A-RTK

La serie EVO II RTK admite la estación base GNSS de alta precisión A-RTK para obtener datos diferenciales en tiempo real, lo que hace posible obtener las coordenadas precisas del punto objetivo designado.



LIGERO, EFICIENTE Y FIABLE

La serie EVO II RTK hereda el diseño plegable de la serie EVO II original, haciéndola compacta, ligera, portátil y lista para volar en cuestión de segundos. Además de un rango de transmisión máximo de 9 km, el avión ofrece un tiempo de vuelo de hasta 36 minutos y puede alcanzar una velocidad máxima de hasta 20 m / s, lo que lo convierte en el compañero de vuelo perfecto para sus misiones diarias.



Tiempo máximo de vuelo

36 min

Rango de transmisión máximo

9 kilómetros

Máxima velocidad

20 m / s

CAMPO DE APLICACIÓN

Inspección de líneas eléctricas



Cumplimiento de la ley



Extinción de incendios



Fotogrametría



Aeronave

Peso (con hélice y batería)	1250g ± 0,5g (EVO II Dual 640T RTK) 1237g ± 0,5g (EVO II Pro RTK)
Distancia entre ejes	397 milímetros
Altitud máxima del techo de servicio	3.7 millas (6000 m) MSL
Velocidad máxima de ascenso	5 m / s (vuelo automático) 8 m / s (control manual)
Velocidad máxima de descenso	4 m / s
Velocidad máxima de vuelo horizontal	72 km / h (modo de posicionamiento)
Ángulo de inclinación máximo	33 ° (modo de posicionamiento)
Velocidad angular máxima	120 ° / s
Tiempo máximo de vuelo	36 min
Rango de temperatura de funcionamiento	-10 °C a 40 °C
Máxima resistencia al viento	Nivel 8
Frecuencia de trabajo	2,4 ~ 2,4835 GHz
Poder de transmision	2.4 ~ 2.4835GHzFCC / ISSED : ≤27dBmSRRC / CE / MIC / RCM : ≤20dBm
Precisión flotante	Cuando RTK está habilitado y funcionando normalmente: Vertical: ± 0,1 m; Horizontal: ± 0,1 m; visual funciona normalmente); RTK no habilitado: vertical: ± 0,1 m; posicionamiento visual funciona normalmente); ± 0,5 m (cuando el posicionamiento GNSS funciona normalmente) Nivel: ± 0,3 m (cuando el posicionamiento GNSS funciona normalmente); ± 1,5 m (cuando el posicionamiento GNSS funciona normalmente)
Compensación de la posición de la imagen	La posición del centro de la cámara en relación con el centro de fase de la antena A-RTK aerotransportada, debajo del sistema del eje del cuerpo: (-2,63, 0,31, 83,5) mm, y las coordenadas EXIF de la foto se han compensado. El eje XYZ positivo del sistema de ejes de la carrocería apunta hacia el frente, la derecha y la parte inferior de la aeronave, respectivamente.

MODULO RTK

Frecuencia unica de alta sensibilidad GNSS	GPS + BeiDou (Región Asiática) GPS + BeiDou + Galileo (Otras Regiones)
Multi frecuencia Multi Sistema Alta precisión RTK GNSS	Frecuencia de usuario: GPS: L1/L2 GLONASS: L1/L2; BeiDou: B1/B2; Galileo: E1/E5
	Primer tiempo de posicionamiento: <50s
	Precisión de Posicionamiento Vertical: 1.5cm + 1ppm* (RMS) Horizontal: 1 cm + 1ppm (RMS) 1ppm significa que el error aumenta por 1MM para cada 1KM de la aeronave en movimiento

Cámara

Cardán

Estabilización de tres ejes

Rango mecánico

Inclinación: -135° a $+45^{\circ}$; Rumbo: -100° a $+100^{\circ}$

Rango de rotación controlable

Inclinación: -120° a $+30^{\circ}$; Rumbo: -90° a $+90^{\circ}$

Velocidad máxima de control (inclinación)

$300^{\circ} / s$

Jitter de ángulo

$\pm 0,005^{\circ}$

Sistema de detección

Tipo de sistema de detección	Sistema de detección omnidireccional			
Hacia adelante	Rango de medición precisa: 0,5-20 m	Rango de detección: 0,5-40 m	Velocidad de detección efectiva: <15 m / s	Ángulo de visión: Horizontal: 60 °, Vertical: 80 °
Hacia atrás	Rango de medición preciso: 0,5-16 m	Rango de detección: 0,5-32 m	Velocidad de detección efectiva: <12 m / s	Ángulo de visión: Horizontal: 60 °, Vertical: 80
Hacia arriba	Rango de medición precisa: 0,5-12 m	Rango de detección: 0,5-24 m	Velocidad de detección efectiva: <6 m / s	Ángulo de visión: horizontal: 65 °, vertical: 50 °
Hacia abajo	Rango de medición precisa: 0,5-11 m	Rango de detección: 0,5-22 m	Velocidad de detección efectiva: <6 m / s	Ángulo de visión: horizontal: 100 °, vertical: 80 °
Izquierda y derecha	Rango de medición precisa: 0,5-12 m	Rango de detección: 0,5-24 m	Velocidad de detección efectiva: <10 m / s	Ángulo de visión: horizontal: 65 °, vertical: 50 °
Entorno de uso efectivo	Arriba: la superficie tiene texturas ricas y condiciones de iluminación suficientes (> 15 lux, entorno de iluminación fluorescente interior normal); la superficie está hecha de material reflectante difuso y la reflectividad es > 20% (como paredes, árboles, personas, etc.)		Abajo: El suelo tiene texturas ricas y condiciones de iluminación suficientes (> 15 lux, la lámpara fluorescente interior normalmente es irradiada por el entorno); la superficie está hecha de material reflectante difuso y la reflectividad es > 20% (como paredes, árboles, personas, etc.)	